



YSLO FLEX io

- FR** Notice
- DE** Anleitung
- IT** Manuale
- ES** Instrucciones

somfy®

VERSIONE TRADOTTA

Il presente manuale contiene informazioni su tutte le motorizzazioni YSLO io, i cui modelli sono riportati nel catalogo in corso di validità.

SOMMARIO

1. Informazioni preliminari	55	2.11. Montaggio delle aste di guida	64
1.1. Ambito di applicazione	55	2.12. Messa in servizio e registrazione del punto di comando io	65
1.2. Responsabilità	55	2.13. Ulteriori impostazioni	68
2. Installazione	55	3. Utilizzo e manutenzione	71
2.1. Istruzioni specifiche per la sicurezza	55	3.1. Funzione Apertura e Chiusura	71
2.2. Casi di installazione	56	3.2. Funzione STOP	71
2.3. Contenuto del kit*	56	3.3. Posizione preferita (my)	71
2.4. Installazione della motorizzazione	56	3.4. Rilevamento degli ostacoli	71
2.5. Cablaggio	61	3.5. Protezione anti-ghiaccio	72
2.6. Assemblaggio dei bracci	61	3.6. Suggerimenti, consigli e modifica delle impostazioni	72
2.7. Montaggio dei componenti legati ai battenti	62	3.7. Operazioni di manutenzione che richiedono lo smontaggio dei bracci	78
2.8. Montaggio dei carter	62	4. Dati tecnici	79
2.9. Taglio delle aste di guida	63		
2.10. Montaggio dei bracci sulla motorizzazione	64		

INFORMAZIONI GENERALI

Istruzioni per la sicurezza



Pericolo

Segnala un pericolo che comporta immediatamente la morte o gravi lesioni.



Avvertenza

Segnala un pericolo che può comportare la morte o gravi lesioni.



Precauzione

Segnala un pericolo che può comportare lesioni lievi o mediamente gravi.



Attenzione

Segnala un pericolo che può danneggiare o distruggere il prodotto.

ISTRUZIONI DI SICUREZZA



PRECAUZIONE

- Collocare il cavo di alimentazione della motorizzazione in una posizione accessibile: deve poter essere sostituito facilmente.
- Rispettare la Normativa per le installazioni elettriche.
- I cavi che attraversano una parete metallica devono essere protetti e isolati con una canalina o una guaina.
- Fissare i cavi per evitare che possano entrare in contatto con parti in movimento.
- Se la motorizzazione viene utilizzata all'esterno e se il cavo di alimentazione è di tipo H05-VVF, installare il cavo in un condotto resistente ai raggi UV, ad esempio una canalina.



ATTENZIONE

Lasciare sempre un anello sul cavo di alimentazione per evitare la penetrazione di acqua nella motorizzazione!

1. INFORMAZIONI PRELIMINARI

1.1. AMBITO DI APPLICAZIONE

Il presente manuale descrive l'installazione, la messa in servizio e le impostazioni della motorizzazione per persiane YSLO FLEX.

Prima di effettuare l'installazione, verificare la compatibilità del prodotto con le apparecchiature e gli accessori installati.

Le motorizzazioni YSLO FLEX io sono progettate per equipaggiare tutti i tipi di persiane nei limiti dei casi descritti al capitolo "Casi di installazione".

Il professionista incaricato dell'installazione della motorizzazione, specializzato in impianti di prodotti motorizzati e domotica, deve assicurarsi che il prodotto motorizzato, una volta installato, rispetti le norme in vigore nei paesi in cui avverrà la messa in servizio e, nello specifico, che sia conforme alla norma sulle persiane EN13659.

La motorizzazione si aziona a partire da un punto di comando io.

La motorizzazione è dotata di:

- funzione di rilevamento degli ostacoli
- funzione di protezione anti-ghiaccio
- funzione anti-schiacciamento delle mani alla chiusura delle persiane
- fusibile meccanico incorporato sul braccio per proteggere la motorizzazione da casi di sovraccoppia (vento, urti, ecc.)

1.2. RESPONSABILITÀ

Prima di installare e utilizzare la motorizzazione, leggere attentamente il presente manuale. Oltre alle istruzioni riportate nel presente manuale, rispettare anche le istruzioni dettagliate nel documento allegato **Istruzioni di sicurezza**.

La motorizzazione deve essere installata da un professionista di impianti di motorizzazione e domotica, conformemente alle istruzioni di Somfy e alle norme applicabili nel paese in cui avviene la messa in servizio.

È vietato utilizzare la motorizzazione per scopi diversi da quelli descritti nel presente manuale. Il mancato rispetto di tale prescrizione, così come di tutte le istruzioni fornite nel presente manuale e nel documento allegato **Istruzioni di sicurezza**, esonera Somfy da qualsiasi responsabilità e annulla la garanzia.

L'installatore deve informare il cliente circa le condizioni di utilizzo e manutenzione della motorizzazione e deve fornirgli le istruzioni d'uso e di manutenzione, oltre al documento allegato **Istruzioni di sicurezza**, dopo l'installazione della motorizzazione. Qualsiasi operazione di assistenza clienti sulla motorizzazione richiede l'intervento di un professionista di impianti di motorizzazione e di domotica.

In caso di dubbi in fase di montaggio della motorizzazione o per informazioni integrative, contattare un referente Somfy o visitare il sito www.somfy.com.

2. INSTALLAZIONE

2.1. ISTRUZIONI SPECIFICHE PER LA SICUREZZA



Precauzione

- Prima di manipolare il prodotto motorizzato, interrompere l'alimentazione corrispondente.
- In caso di pioggia e/o vento, non eseguire l'installazione della motorizzazione.

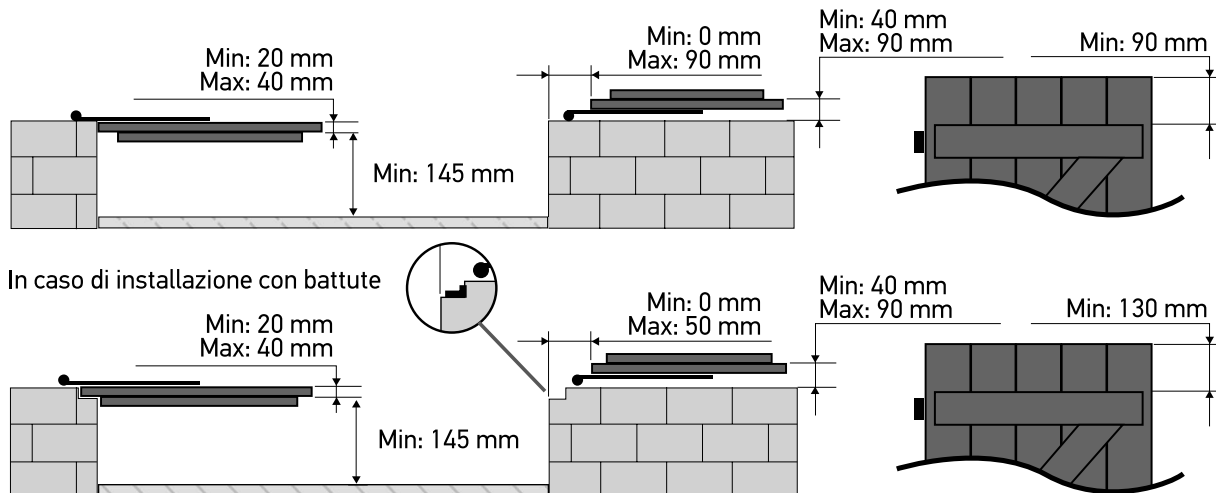


Attenzione

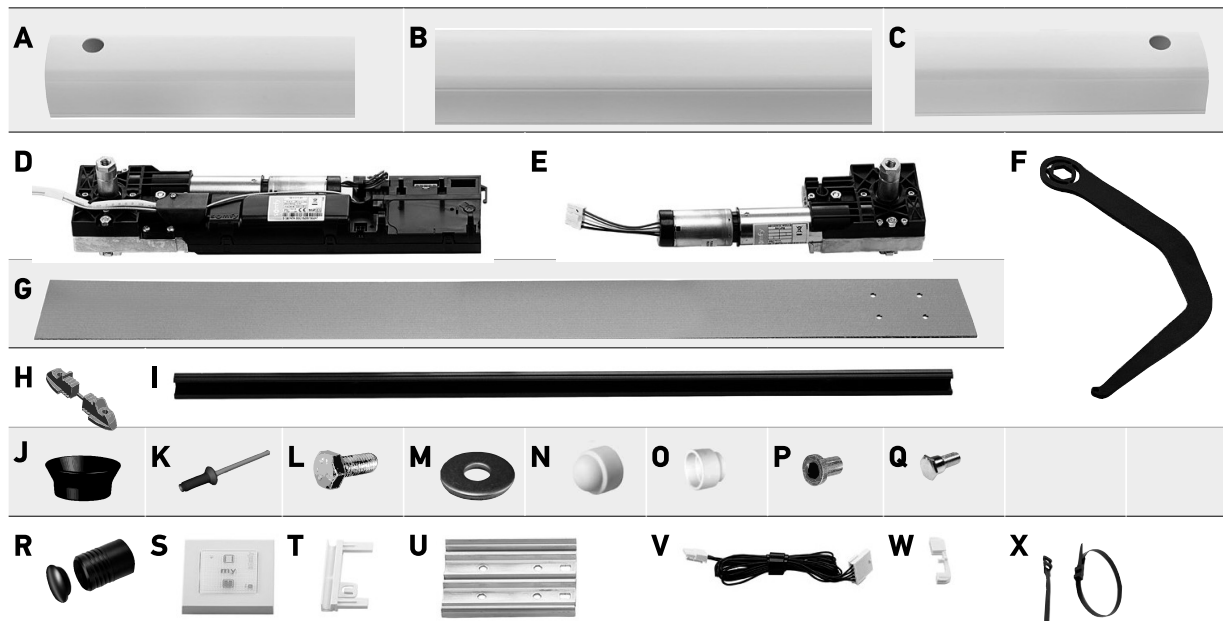
- Non far cadere, urtare, forare, immergere la motorizzazione.
- Evitare qualsiasi operazione in presenza di ghiaccio sul prodotto motorizzato.
- Non utilizzare prodotti abrasivi o solventi per pulire il prodotto.

2.2. CASI DI INSTALLAZIONE

Prima di montare il prodotto, verificare la corrispondenza delle misure con i seguenti casi di installazione.



2.3. CONTENUTO DEL KIT*



***A:** Carter sinistro, **B:** Carter centrale, **C:** Carter destro, **D:** Modulo elettromeccanico, **E:** Modulo meccanico, **F:** Bracci**, **G:** Sagoma, **H:** Terminali guida destro e sinistro**, **I:** Guide**, **J:** Guarnizioni carter**, **K:** Rivetti (x 2**), **L:** Viti**, **M:** Rondelle**, **N:** Copriviti**, **O:** Rulli**, **P:** Assi dei rulli**, **Q:** Vite di rullo**. **R:** Fermi modellabili**, **S:** Smoove O/C io, **T:** Passacavo (x 2), **U:** Telaio (x 2), **V:** Cavo secondario, **W:** Passacavo e angolo di protezione del carter, **X:** Fascetta di serraggio.

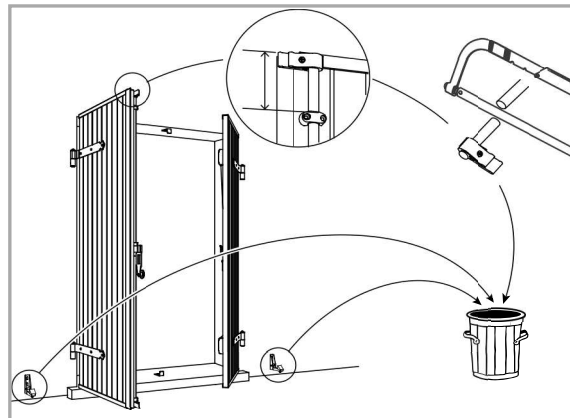
**Per le installazioni con due battenti, questo accessorio è fornito al paio.

2.4. INSTALLAZIONE DELLA MOTORIZZAZIONE

❶ Prima dell'installazione della motorizzazione, verificare che ogni battente della persiana sia libero di muoversi senza impedimenti per tutta la rotazione. La persiana non deve presentare alcun punto di scorrimento difficoltoso o zona di attrito con l'ambiente diretto (telaio, muratura, ecc.). La coppia di serraggio resistente della persiana durante la sua corsa non deve superare i 4 Nm.

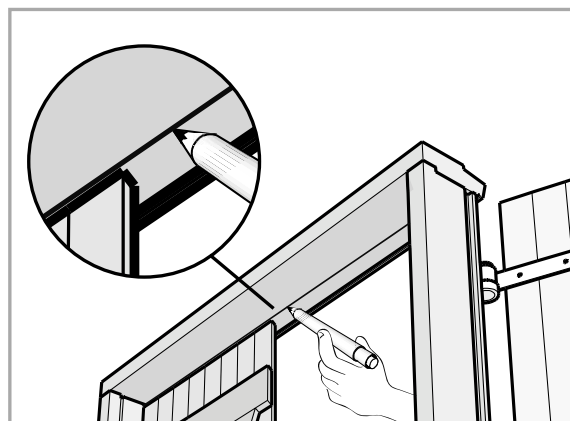
2.4.1. Eliminazione dei sistemi di apertura e chiusura

Eliminare tutti i sistemi che consentono l'apertura e la chiusura manuali se si ritiene che possano impedire il corretto funzionamento della motorizzazione.

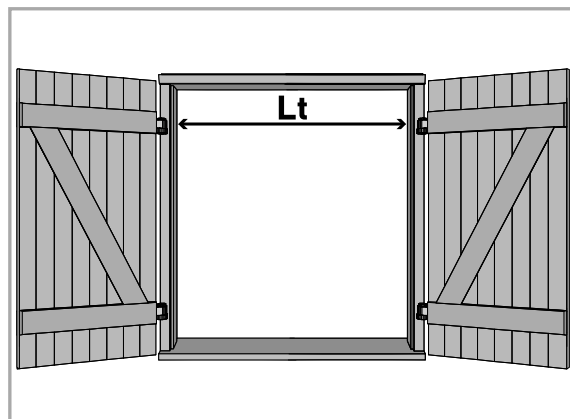


2.4.2. Posizionamento della motorizzazione

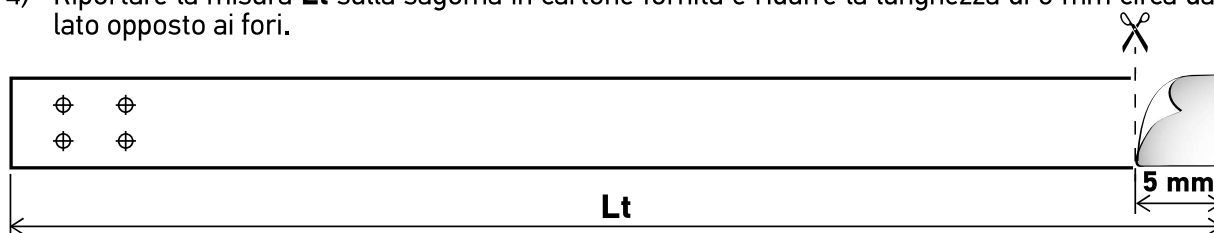
- 1) Chiudere il battente.
- 2) Tracciare una linea di riferimento sulla superficie di fissaggio seguendo il margine interno del battente chiuso.



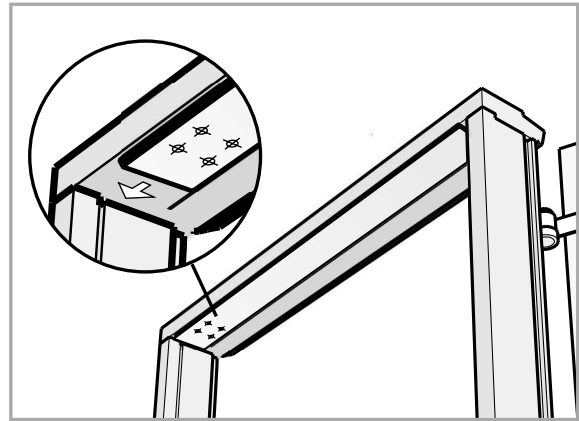
- 3) Rilevare la misura **Lt** (lunghezza tra spallette).



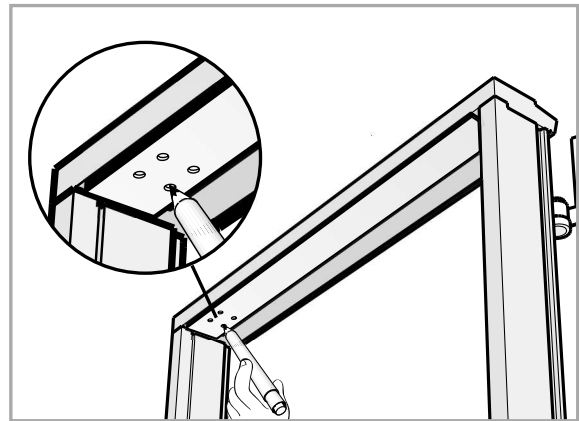
- 4) Riportare la misura **Lt** sulla sagoma in cartone fornita e ridurre la lunghezza di 5 mm circa dal lato opposto ai fori.



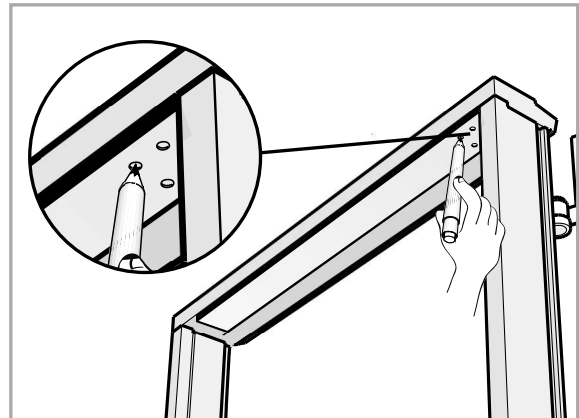
- 5) Avvicinare la sagoma sotto l'architrave seguendo la linea tracciata sull'architrave stesso e spingerla contro la spalletta.



- 6) Segnare i 4 punti in cui forare l'architrave attraverso la sagoma.



- 7) Ruotare orizzontalmente la sagoma di 180° e applicare i passaggi 5 e 6 al lato della spalletta opposta.



2.4.3. Esecuzione dei fori di fissaggio

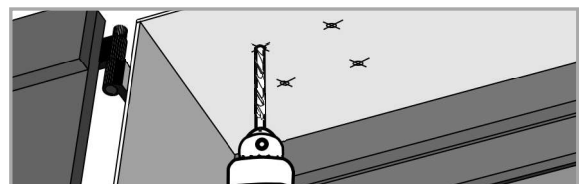
Attenzione



- I tasselli utilizzati devono garantire una tenuta minima di 40 kg. La motorizzazione deve essere fissata in un minimo di sei punti nel caso di due battenti e un minimo di quattro punti nel caso di un battente.
- La motorizzazione è progettata per ricevere viti di diametro massimo 8 mm o tirafondi di diametro massimo 6 mm.

- ❗ Somfy raccomanda di utilizzare quattro viti di almeno 6 mm di diametro per battente.

Eseguire dei fori con diametro adeguato ai tasselli che verranno utilizzati.

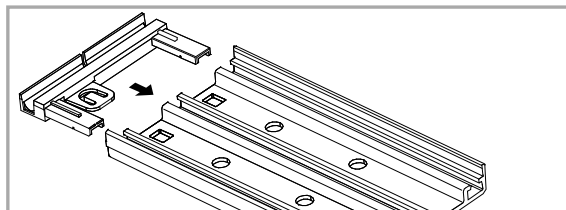


- ❗ La scelta del metodo di fissaggio dipende dal tipo di supporto e di conseguenza ricade sotto la sola responsabilità dell'installatore.

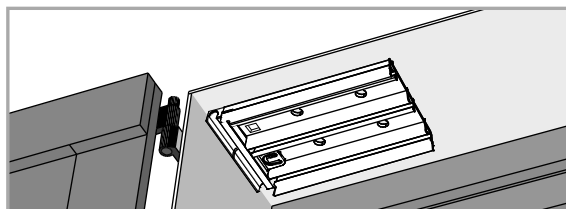
2.4.4. Fissaggio della motorizzazione

- 1) Assemblare 1 pezzo di guida del cavo di alimentazione su ogni telaio.

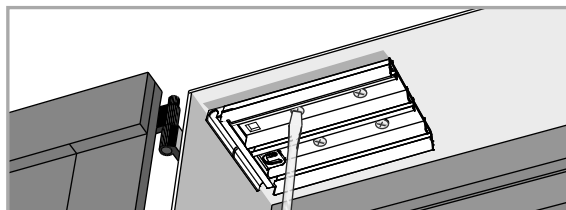
① *Il pezzo di guida deve essere montato dal lato dei fori quadrati.*



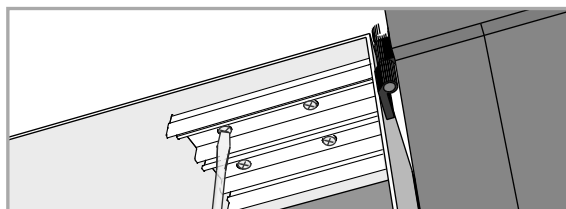
- 2) Avvicinare il telaio munito del pezzo di guida del cavo sotto l'architrave di fronte ai fori di fissaggio con il pezzo di guida in appoggio contro la spalletta.



- 3) Fissare il telaio con viti adeguate senza stringere a fondo.

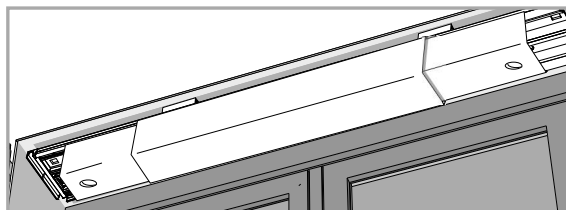


- 4) Applicare i passaggi 2 e 3 al lato della spalletta opposta.

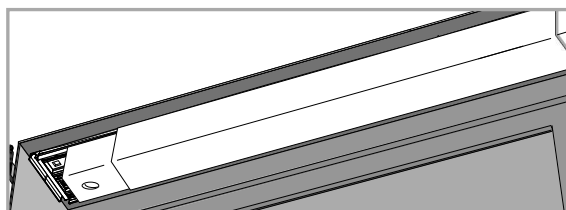


- 5) Sistemare i coperchi sui telai per guidare l'allineamento dei 2 telai prima del serraggio definitivo lasciando scoperte da ogni lato le 2 viti più vicine alle spallette.

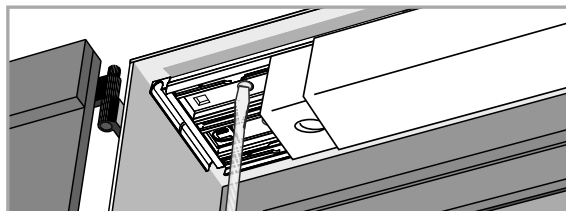
Per una motorizzazione YSLO FLEX io 2P.



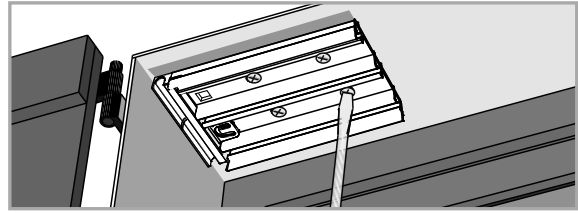
Per una motorizzazione YSLO FLEX io 1P.



- 6) Stringere da ogni lato le 2 viti rimaste scoperte (le più vicine alle spallette).

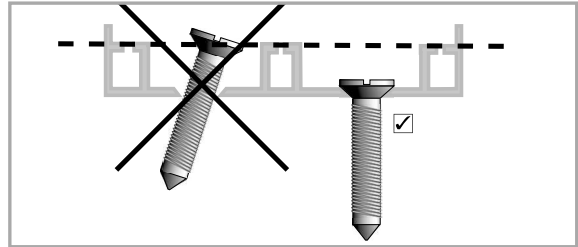


- 7) Togliere i coperchi dai telai e stringere le restanti viti su ogni lato.

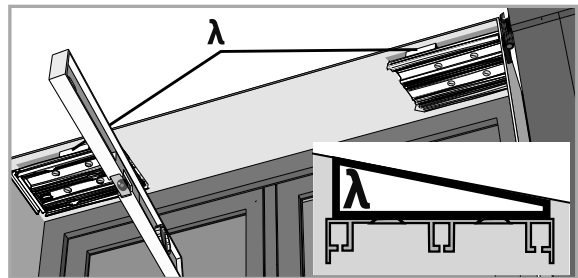


Attenzione

- Le viti di fissaggio del telaio non devono superare l'altezza delle rientranze della guida, altrimenti potrebbero impedire il movimento di scorrimento dei moduli.



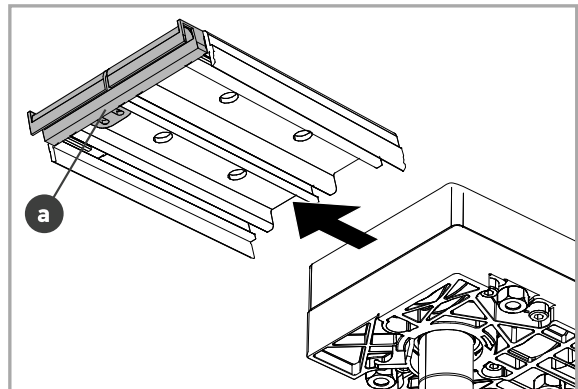
- 8) Verificare il livello dei 2 telai così installati nel senso della larghezza e della profondità. Se necessario, utilizzare degli spessori λ per allineare questi telai (spessori non forniti).



Inserire il modulo elettromeccanico (con scheda elettronica) nel telaio che si trova accanto all'arrivo dell'alimentazione elettrica spingendolo fino all'arresto.

Nel caso di installazione di un YSLO FLEX io 2P, inserire il modulo meccanico (senza scheda elettronica) nel telaio al lato opposto spingendolo fino all'arresto.

- ① L'arresto è costituito dal pezzo di guida **a** del cavo di alimentazione e il modulo non potrà andare a contatto con le spallette.



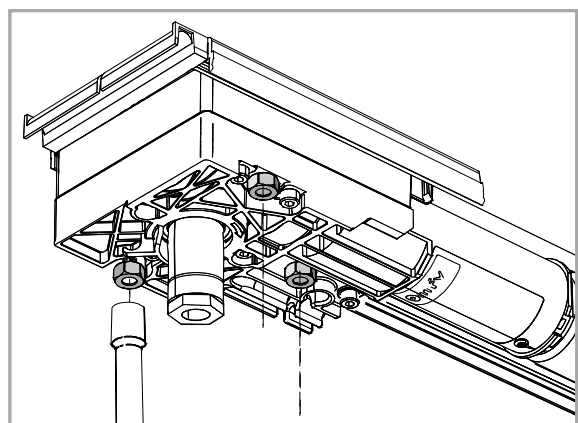
- 9) Stringere le 3 viti di fissaggio dei moduli sul telaio utilizzando una chiave a tubo da 10.

- ① Stringere saldamente con una coppia compresa tra 5 e 6 Nm.



Precauzione

Non serrare il cavo di alimentazione dell'area corrispondente durante il fissaggio della motorizzazione.



2.5. CABLAGGIO

Attenzione



- Posizionare il cavo di alimentazione in modo che non subisca danni durante i movimenti delle persiane.
- Non modificare il percorso del cavo all'interno del dispositivo per non influire sull'antenna e ridurre la portata della trasmissione radio.
- Non staccare mai l'antenna radio collegata al cavo di alimentazione, in quanto ciò comporterebbe una grave perdita di prestazioni del prodotto.

❗ In caso di uscita del cavo dalla parte opposta rispetto all'alimentazione, separare l'antenna dal cavo di alimentazione e posizionarla lungo la motorizzazione, all'esterno del carter, dal lato finestra.

- Interrompere l'alimentazione.
- Inserire il cavo dell'alimentazione elettrica attraverso l'estremità della motorizzazione.
- Il collegamento alla linea elettrica deve essere effettuato all'esterno della motorizzazione in una scatola di derivazione adatta. Non effettuare il collegamento elettrico all'interno della motorizzazione per evitare di ridurre le prestazioni della trasmissione radio del prodotto e per garantire un collegamento elettrico sicuro.

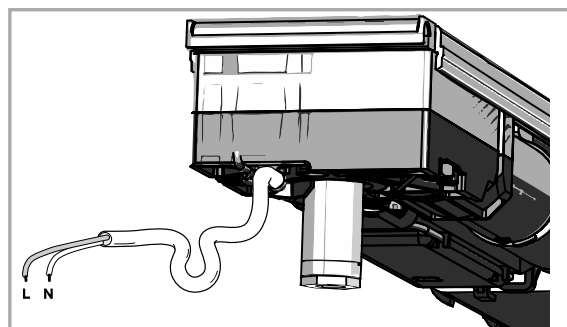
1) Collegare la motorizzazione rispettando le seguenti indicazioni:

	Cavo	
	Neutro (N)	Fase (L)
230 V~50 Hz	Blu	Marrone



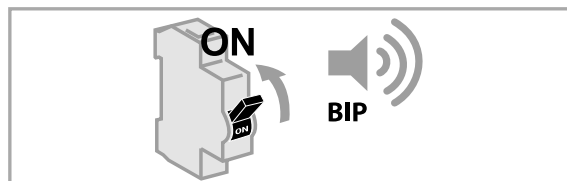
Precauzione

Prima di qualsiasi operazione è assolutamente necessario togliere tensione.

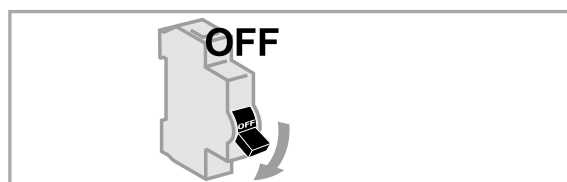


2) Verificare il collegamento elettrico della motorizzazione e metterla sotto tensione.

Il prodotto deve emettere un **BIP**. In caso contrario, verificare nuovamente il collegamento elettrico.



3) Ricordarsi di interrompere l'alimentazione di rete dopo aver verificato il collegamento elettrico.



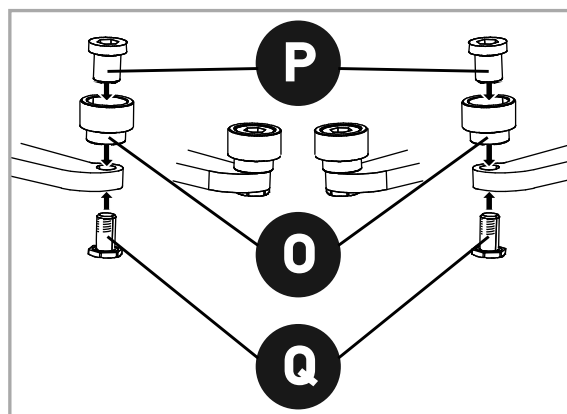
2.6. ASSEMBLAGGIO DEI BRACCI

- Introdurre l'asse **P** nel rullo **O**.
- Introdurre la vite **Q** nel foro del braccio di 5 mm di diametro.
- Avvitare la vite **Q** nell'asse **P**.

❗ La coppia di serraggio della vite **Q** sull'asse **P** deve essere compresa tra 4 e 5 Nm.

❗ In base al montaggio del rullo, il braccio diventa sinistro o destro.

❗ Al termine di questo assemblaggio, non installare i bracci sulla motorizzazione. Questo passaggio dovrà essere effettuato in una fase successiva.



2.7. MONTAGGIO DEI COMPONENTI LEGATI AI BATTENTI

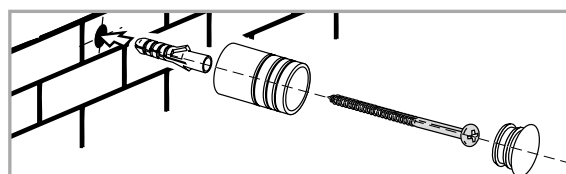
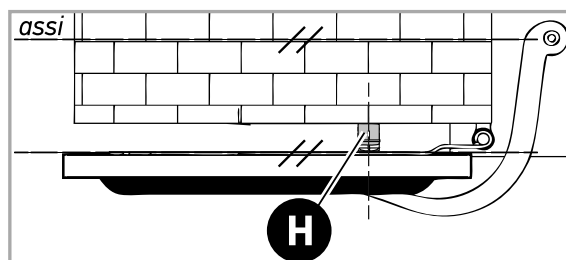
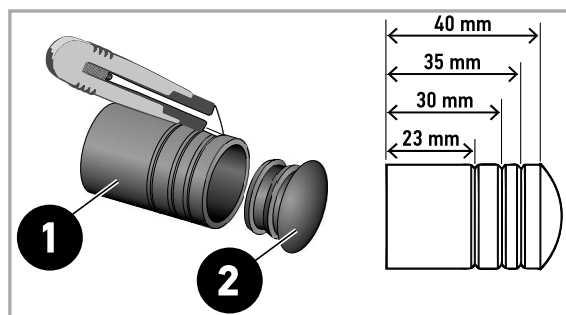
2.7.1. Installazione dei fermi H

2.7.1.1. Dettagli dei componenti

- 1) Fermo modellabile
- 2) Tassello

2.7.1.2. Fissaggio dei fermi

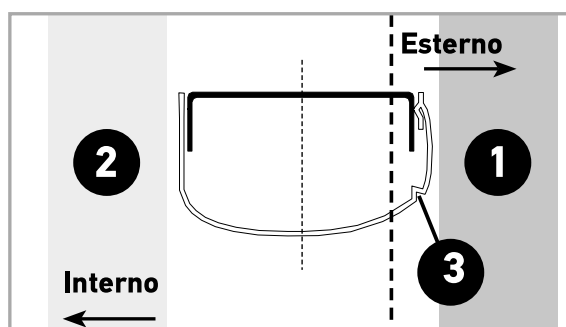
- Aprire i battenti.
 - Segnare la posizione dei fermi **H** dietro i battenti o sul muro nel punto in cui il braccio va a premere sulla persiana.
 - Tagliare i fermi modificabili **H** alla lunghezza giusta per garantire, una volta aperte, che le ante siano parallele al muro esterno.
- ❶ *La motorizzazione è dotata di un sistema di rilevamento degli ostacoli e si arresterà quando preme contro i fermi.*
- Fissare i fermi alla parete o ai battenti, quindi fissare il tappo di chiusura.
- ❷ *La scelta del metodo di fissaggio dipende dal tipo di supporto e, di conseguenza, ricade sotto la sola responsabilità dell'installatore.*



2.8. MONTAGGIO DEI CARTER

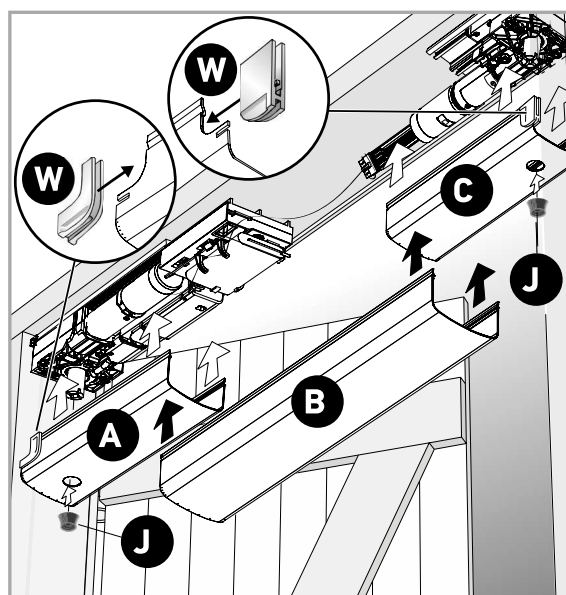
- 1) Persiana
- 2) Finestra
- 3) Scanalatura

- ❶ *La scanalatura (4) presente sul telaio deve essere posizionata verso l'esterno.*



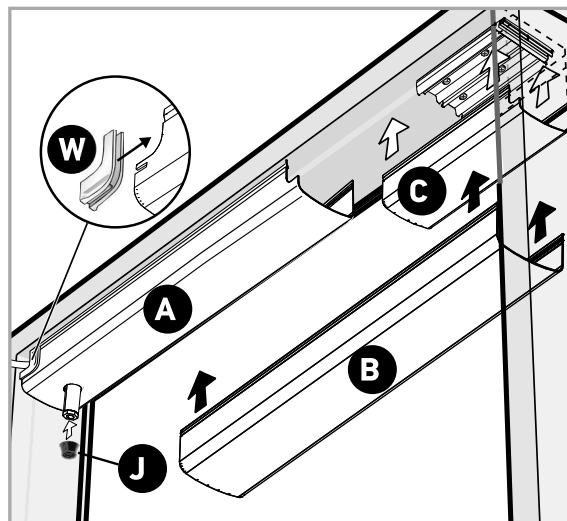
2.8.1. Montaggio dei carter per la motorizzazione YSLO FLEX io 2P

- Separare l'elemento **W** e agganciare il passacavo (versione cava) al foro dell'angolo del carter **A** o **C** previsto per l'uscita del cavo della motorizzazione ed estrarre il cavo.
- Agganciare l'angolo di protezione (versione piatta) dell'elemento **W** all'angolo del carter **A** o **C** opposto per chiudere il foro restante.
- Agganciare i carter **A** e **C** a ogni telaio evitando di schiacciare il cavo della motorizzazione.
- Installare ogni guarnizione **J** del carter sugli assi motore della motorizzazione.
- Agganciare il carter di chiusura **B** ai carter **A** e **C** centrandolo.



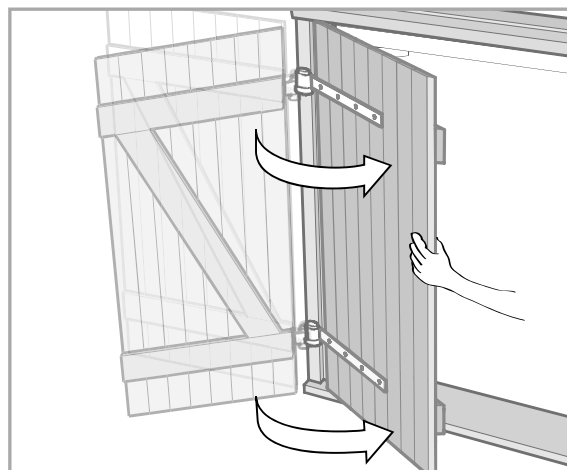
2.8.2. Montaggio dei carter per la motorizzazione YSLO FLEX io 1P

- Separare l'elemento **W** e agganciare il passacavo (versione cava) al foro dell'angolo del carter **A** previsto per l'uscita del cavo della motorizzazione ed estrarre il cavo.
- Agganciare il carter **A** al telaio dotato di modulo elettromeccanico evitando di schiacciare il cavo della motorizzazione.
- Agganciare il carter piccolo **C** al telaio senza modulo.
- Agganciare il carter di chiusura **B** ai carter **A** e **C** ricoprendo completamente il carter **C**.
- Installare la guarnizione **J** del carter sull'asse motore della motorizzazione.

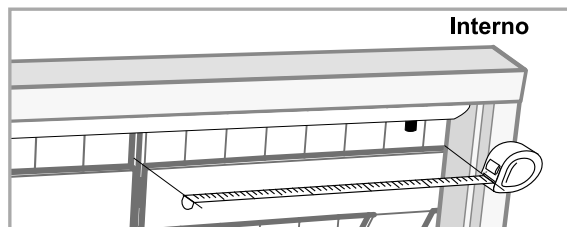


2.9. TAGLIO DELLE ASTE DI GUIDA

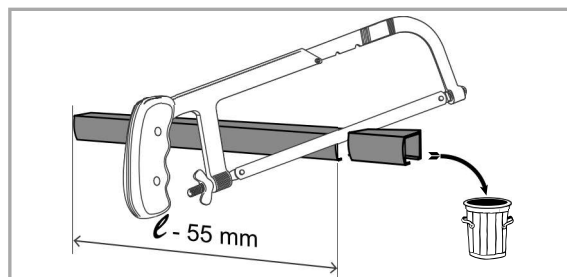
- 1) Chiudere i battenti manualmente.



- 2) Misurare la larghezza ($\varnothing$) dei battenti interni chiusi.



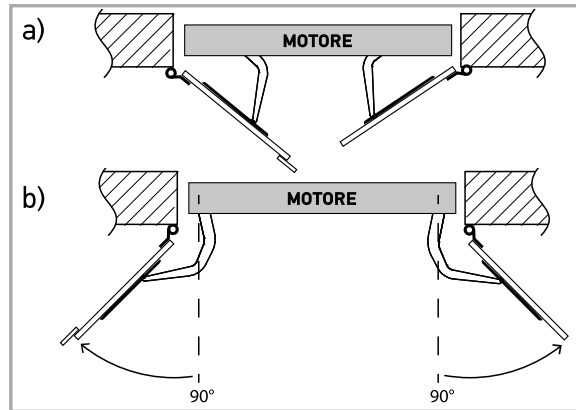
- 3) Tagliare le aste al pari della larghezza dei battenti ($\varnothing$) meno 55 mm.



2.10. MONTAGGIO DEI BRACCI SULLA MOTORIZZAZIONE

Attenzione

- I bracci devono essere montati rispettando una delle seguenti raccomandazioni:
 - a) a metà corsa, al di fuori dei finecorsa, rispettando l'ordine del battente coperto e del battente che si chiude sull'altro (prioritario),
 - b) oppure con un'angolazione superiore a 90°, al di fuori del finecorsa aperto.
- Rimuovere eventuali oggetti che possano impedire il movimento della persiana.
- Non utilizzare martelli per il montaggio.

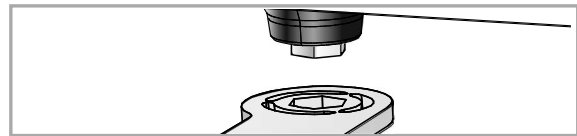


- ① Il battente che si chiude sull'altro è quello che porta il coprigiunto (detto anche battuta).
- ① In caso di installazione con un motore YSLO FLEX 1P, il battente singolo è considerato come quello che si chiude sull'altro.

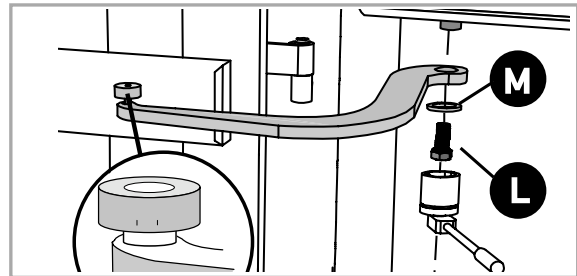
- 1) Posizionare i bracci sugli assi di uscita della motorizzazione.

Attenzione

- I bracci devono essere installati in modo che i battenti siano in posizione semiaperta.
- Per rispettare il senso di montaggio del braccio, il rullo deve essere rivolto verso l'alto.



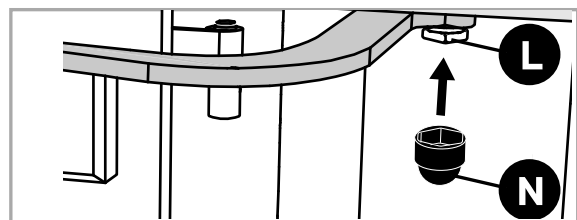
- 2) Serrare il gruppo con la vite **L** e la rondella **M** per fissare il braccio. La coppia di serraggio della vite **L** sull'asse motore deve essere compresa tra 35 e 40 Nm.



Attenzione

La presenza della rondella **M** è obbligatoria.

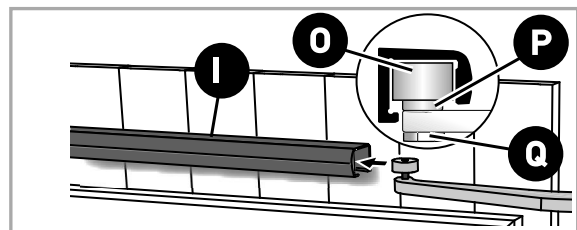
- 3) Posizionare le coperture **N** sulle teste delle viti **L**.



2.11. MONTAGGIO DELLE ASTE DI GUIDA

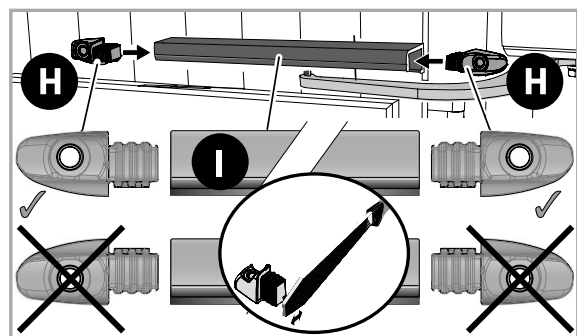
Per rispettare il senso di montaggio, le aste di guida **I** devono essere posizionate con la scanalatura rivolta verso il basso.

- 1) Fare scivolare il rullo **O** con il relativo asse **P** all'interno dell'asta di guida **I**.
- 2) Posizionare i tappi di fissaggio **H** alle due estremità dell'asta di guida **I**. È necessario che la parte piatta del tappo di fissaggio sia rivolta verso il basso.



Attenzione

- I tappi di fissaggio sono asimmetrici e forniti come set (un tappo di fissaggio destro e uno sinistro). Per separare i due tappi di fissaggio, tagliare la barra di collegamento che unisce i due tappi di fissaggio a filo di ciascuno dei due utilizzando un tronchese.
- Verificare che la superficie dei tappi di fissaggio **H** che entra nelle aste di guida sia completamente liscia e priva di eccedenze.



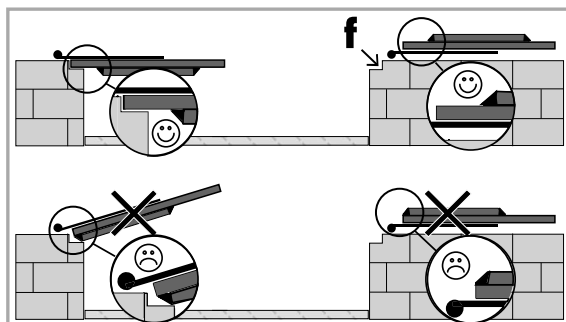
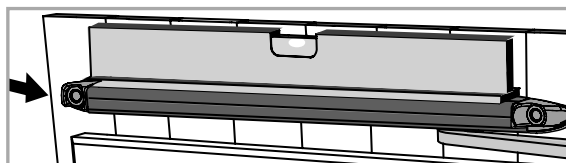
È assolutamente necessario posizionare correttamente le aste di guida **I** orizzontalmente sui battenti servendosi di una livella.

- ① *L'installazione delle aste di guida deve essere effettuata con una bolla per garantire il loro allineamento con il movimento del braccio.*
- 3) Posizionare in verticale l'asta di guida **I** affinché l'asse del rullo **P** possa rimanere libero da attrito lungo tutta la corsa all'interno dell'asta di guida.



Attenzione

*In caso di installazione con battute **f**, i tappi di fissaggio **H** delle aste di guida non devono essere posizionati sul battente nella zona della battuta in quanto impedirebbero la chiusura della persiana.*

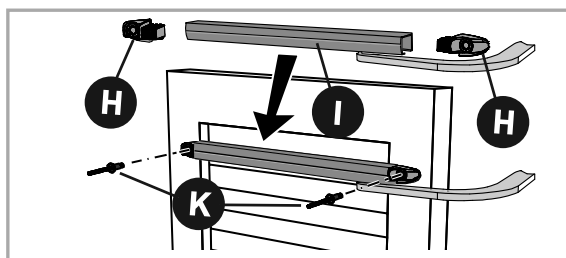


- 4) Fissare le aste di guida **I** sui battenti attraverso i fori dei tappi di fissaggio **H** servendosi di rivetti **K** per le persiane in PVC e alluminio o di viti da legno (non fornite in dotazione) negli altri casi.



Attenzione

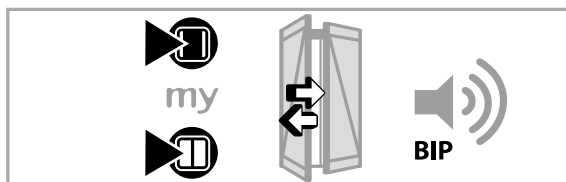
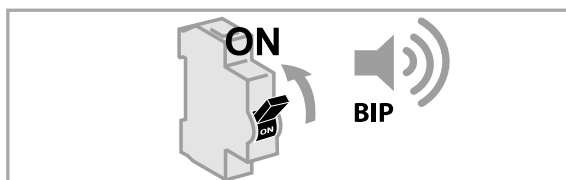
In caso di persiane in legno, per non rischiare che le aste di guida si stacchino, la scelta delle viti da utilizzare ricade sotto la sola responsabilità dell'installatore.



2.12. MESSA IN SERVIZIO E REGISTRAZIONE DEL PUNTO DI COMANDO IO

2.12.1. Verifica della configurazione

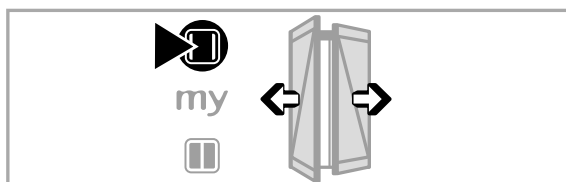
- 1) Collegare la motorizzazione all'alimentazione.
- ① *Verificare che il punto di comando sia acceso (tasto ON/OFF sui punti di comando open/close).*
- 2) Premere contemporaneamente i tasti **Apri** e **Chiudi** del punto di comando io fin quando il prodotto portante si muove avanti e indietro ed emette un **BIP**.



2.12.1.1. Verificare la regolazione del battente che si chiude sull'altro (anta prioritaria) e il senso di rotazione della motorizzazione

Premere **Apri**: la persiana deve aprirsi e il primo battente a muoversi deve essere quello che si chiude sull'altro (il battente con il coprigiunto o la battuta).

- Se la configurazione è corretta, passare al punto "2.12.1.3 Auto-apprendimento".
- In caso contrario, vedere il capitolo "2.12.1.2 Impostazione iniziale".



2.12.1.2. Impostazione iniziale

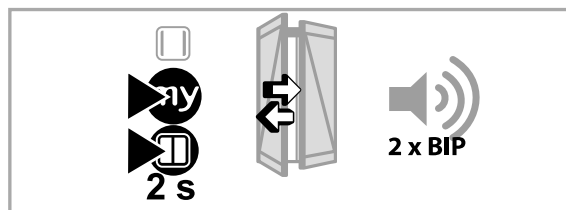
A. Inversione di priorità dei battenti



Attenzione

Questa fase è necessaria se la priorità dei battenti è invertita.

Se il battente che si chiude sull'altro non è corretto, premere contemporaneamente i tasti **my** e **Chiudi** e tenerli premuti per due secondi, fino a udire due **BIP** e fin quando il battente che si chiude sull'altro effettua un movimento avanti e indietro.



Se il battente che si chiude sull'altro è corretto, ma il senso di rotazione della motorizzazione non è quello giusto, passare al capitolo **B Inversione del senso di rotazione**. In caso contrario, vedere il capitolo **2.12.1.3 Auto-apprendimento**.

B. Inversione del senso di rotazione

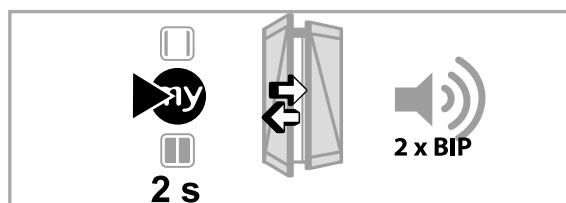


Attenzione

Questa fase è necessaria se il senso di rotazione della motorizzazione non corrisponde alle selezioni effettuate con i tasti del punto di comando.

Se il senso di rotazione non è corretto, premere il tasto **my** e tenerlo premuto per due secondi, fino a quando la persiana effettua un movimento avanti e indietro e fino a udire due **BIP**.

Se il senso di rotazione è corretto ma l'ordine di priorità dei battenti non è quello giusto, passare al capitolo **"A Inversione di priorità dei battenti"**. In caso contrario, vedere il capitolo **"2.12.1.3 Auto-apprendimento"**.



C. Regolazione della forza della motorizzazione



Precauzione

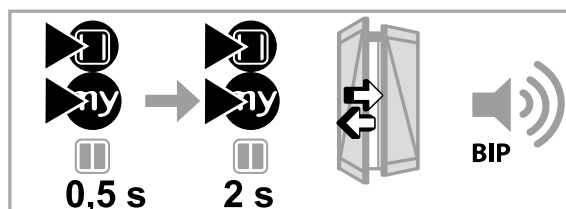
Per una persiana con battenti di dimensioni inferiori a 500 mm, è vietato applicare il livello massimo di coppia di serraggio (livello 4) al fine di garantire la sicurezza degli utenti.

Valori raccomandati per tipo di persiana:

TIPO DI PERSIANA	PVC	Alluminio	Legno	Resina
Livello max.	1	2	3	4

La motorizzazione è impostata su un livello corrispondente al materiale della persiana specificato. Questo livello di tensione può essere modificato in base ai vincoli di installazione o ambientali (esempio: il vento, le dimensioni dei battenti, ecc.) per migliorare le prestazioni dell'impianto. Per modificare questa impostazione, seguire i seguenti passaggi:

- 1) Portare i battenti in posizione semiaperta.
- 2) Premere contemporaneamente e brevemente i tasti **Apri** e **my** del punto di comando io, quindi premere subito e contemporaneamente i tasti **Apri** e **my** del punto di comando io fin quando inizia il movimento avanti e indietro del battente prioritario. La motorizzazione emette un BIP: la motorizzazione è in modalità programmazione per trenta secondi.



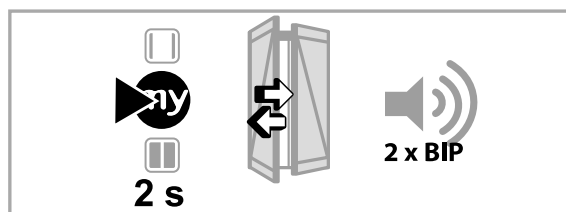
3) Regolare la tensione di chiusura utilizzando i tasti **Apri** o **Chiudi**.

- Per aumentare la tensione di chiusura, premere il tasto **Apri**.
- Per diminuire la tensione di chiusura, premere il tasto **Chiudi**.

1 x bip bip	Livello 1 (min)	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP ...
2 x bip bip	Livello 2	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP []...
3 x bip bip	Livello 3	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP...
4 x bip bip	Livello 4 (max)	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP []...

4) Premere il tasto **my** fin quando il battente prioritario compie un movimento avanti e indietro: la nuova tensione di chiusura viene registrata e la motorizzazione emette due **BIP**.

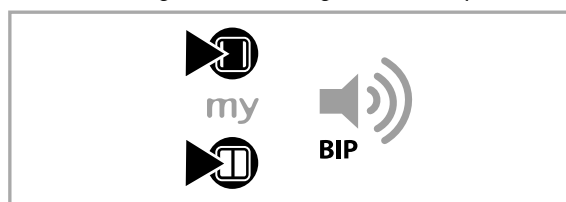
Tutte le impostazioni iniziali sono ora caricate nel motore, passare al capitolo "**2.12.1.3 Auto-apprendimento**".

**2.12.1.3. Auto-apprendimento**

❶ Il ciclo di apprendimento permette di configurare la motorizzazione in base al luogo nel quale viene installata.

❷ In questa fase ogni battente effettuerà, secondo l'ordine di priorità, dei movimenti di apertura e di chiusura, in modo non sincronizzato, per trovare la configurazione migliore corrispondente all'installazione.

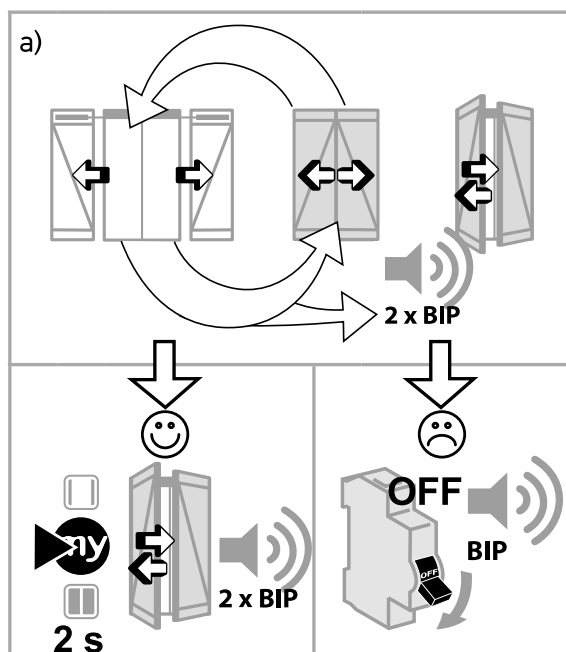
Premere contemporaneamente i tasti **Apri** e **Chiudi** per due secondi fino a udire un **BIP** per lanciare l'auto-apprendimento.



a) Al termine del ciclo di apprendimento, se la motorizzazione ha determinato che la corsa del battente è coerente, emetterà due **BIP** e il battente che si chiude sull'altro effettuerà un breve movimento avanti e indietro.

A seconda del punto di vista dell'utente:

- se le fasi dell'auto-apprendimento si sono svolte correttamente (senza ostacoli, o senza arresto inatteso), confermare l'auto-apprendimento tenendo premuto il tasto **my** per due secondi; la motorizzazione emetterà due **BIP** ed effettuerà un breve movimento avanti e indietro.
- se le fasi dell'auto-apprendimento non si sono svolte correttamente, ad esempio a causa di un arresto inatteso, interrompere l'alimentazione di rete in modo che la motorizzazione esca dalla modalità di auto-apprendimento. Le impostazioni non verranno salvate.

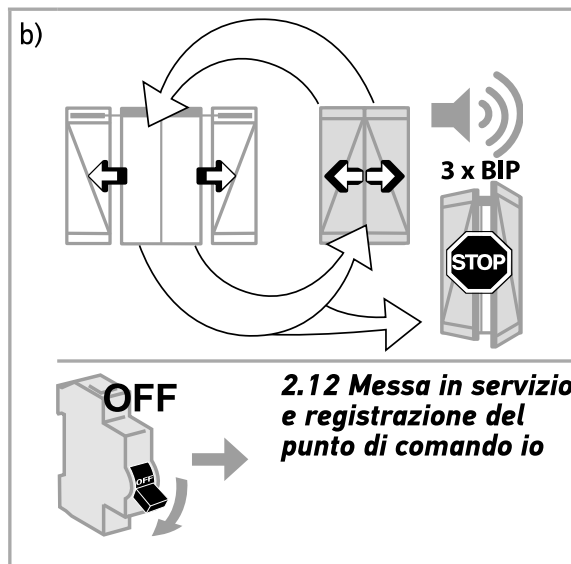


- b) Durante l'auto-apprendimento, se la motorizzazione ha rilevato una corsa non coerente, la motorizzazione stessa si bloccherà ed emetterà tre **BIP**.

Attenzione



Quando la motorizzazione è "bloccata", per poter rilanciare l'auto-apprendimento è assolutamente necessario interrompere l'alimentazione di rete e ricominciare la procedura di messa in servizio.



2.12.1.4. Abbinamento del punto di comando

Premere brevemente il tasto **PROG** del punto di comando. La motorizzazione emetterà 2 **BIP** e la persiana effettuerà un movimento avanti e indietro.



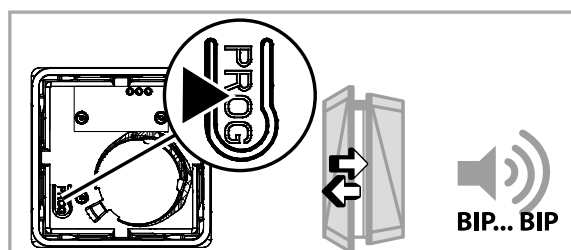
Precauzione

Prima di qualsiasi operazione è assolutamente necessario il collegamento all'alimentazione di rete.



Attenzione

Fare attenzione a non sfiorare inavvertitamente con la mano il lato sensibile del punto di comando (frontale) per evitare di impartire ordini accidentali.



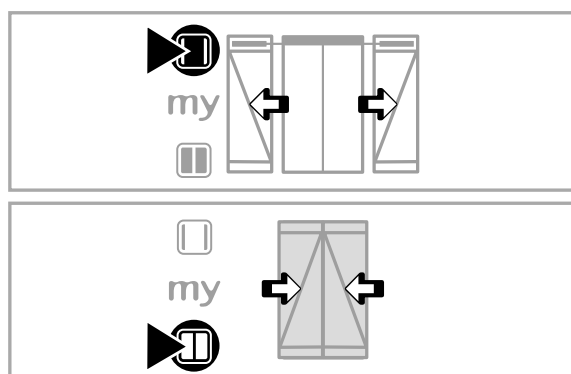
2.12.2. Verifica del corretto funzionamento del prodotto

2.12.2.1. Apertura

Premere brevemente il tasto **Apri** del punto di comando io: lasciare aprire completamente la persiana fin quando si bloccherà automaticamente contro i fermi.

2.12.2.2. Chiusura

Premere brevemente il tasto **Chiudi** del punto di comando io: la persiana si chiude completamente.



2.13. ULTERIORI IMPOSTAZIONI

2.13.1. Posizione preferita (my)

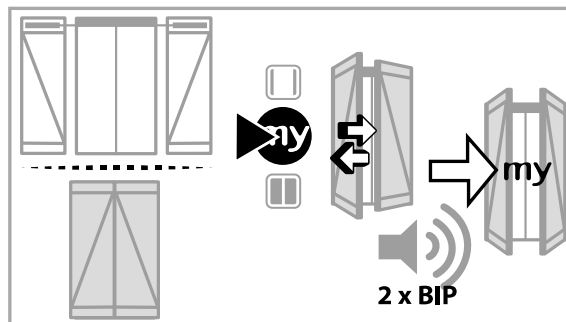
2.13.1.1. Definizione

Nella motorizzazione può essere registrata una posizione intermedia, chiamata "posizione preferita (my)", diversa da quelle di apertura e di chiusura.

2.13.1.2. Impostazione della "posizione preferita (my)"

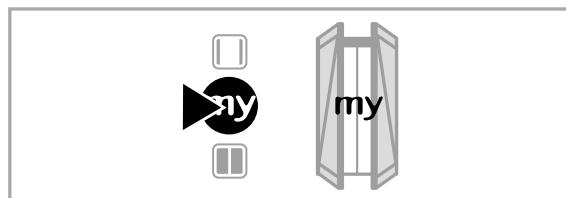
Portare il battente che si chiude sull'altro nella posizione desiderata, quindi tenere premuto per cinque secondi il tasto **my** fino a udire due **BIP** e fino a quando la persiana effettua un movimento avanti e indietro.

❗ *Somfy raccomanda di impostare una posizione che non sia controvento (ad esempio, "90°").*

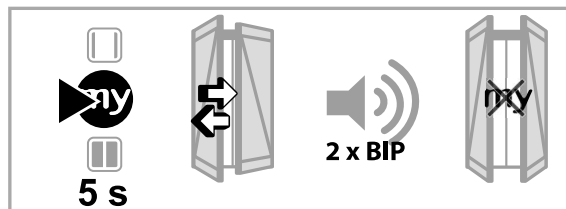


2.13.1.3. Cancellazione della posizione preferita:

1) Premere brevemente il tasto **my**: la persiana si mette in movimento e si ferma nella "posizione preferita (my)".



2) Premere **my** per cinque secondi fino a udire due **BIP** e fino al movimento **avanti e indietro** della persiana.



2.13.2. Aggiunta/Eliminazione di punti di comando io

Consultare il relativo manuale.

2.13.3. Aggiunta/Eliminazione di sensori

Somfy raccomanda l'uso della motorizzazione YSLO FLEX io esclusivamente con i seguenti sensori:

- **SUNIS 2 io**, sensore luce, regolato sulla posizione preferita (my). Questo sensore consente alla persiana motorizzata di portarsi nella posizione preferita (my) quando compare il sole e di passare nella posizione finecorsa aperto quando scompare il sole.

- **EOLIS High speed io**, sensore vento. In caso di utilizzo del motore YSLO FLEX io con un timer, Tahoma, Connexoon o qualsiasi altro automatismo, SOMFY raccomanda l'utilizzo di un sensore vento EOLIS High speed io per cautelarsi al meglio da eventuali danni che il vento potrebbe causare al motore o alla persiana.

- Se la persiana è in posizione di finecorsa aperto o chiuso, in caso di vento il sensore impedirà qualsiasi movimento della motorizzazione.
- Se la persiana si trova in una posizione diversa dai finecorsa, il sensore del vento muoverà la persiana verso il finecorsa più vicino.
- Se la persiana è ferma in posizione di finecorsa aperto o chiuso, in presenza di vento rilevato dal sensore è possibile forzare la manovra di apertura o di chiusura utilizzando l'opzione "funzionamento forzato". Dal finecorsa, seguire i passaggi descritti qui di seguito (esempio a partire dai finecorsa aperti):

- 1) Uscire e posizionarsi in prossimità del battente coperto.
- 2) Tenere premuto per 5 secondi il tasto **Chiudi** del punto di comando locale. Il battente coperto si mette in movimento. Accompagnare manualmente il battente fin quando non raggiunge la posizione di chiusura per poter contrastare gli effetti del vento.
- 3) Posizionarsi in prossimità del battente che si chiude sull'altro (prioritario).
- 4) Tenere premuto per 5 secondi il tasto **Chiudi** del punto di comando locale. Il battente che si chiude sull'altro si mette in movimento. Accompagnare manualmente il battente fin quando non raggiunge la posizione di chiusura per poter contrastare gli effetti del vento. Ora la persiana è chiusa.

❗ *Questa funzione "funzionamento forzato" è disponibile con o senza sensore vento EOLIS High speed io salvato sulla motorizzazione.*

2.13.4. Installazione della batteria di emergenza

La motorizzazione può essere dotata di una batteria di emergenza disponibile come optional (consultare il catalogo).

Attenzione



Non utilizzare batterie diverse da quella raccomandata da Somfy. L'utilizzo di una batteria non raccomandata da Somfy annulla la responsabilità e la garanzia di Somfy.

❶ Per sostituire la batteria di emergenza, rivolgersi a un referente Somfy.

Smontare i carter.

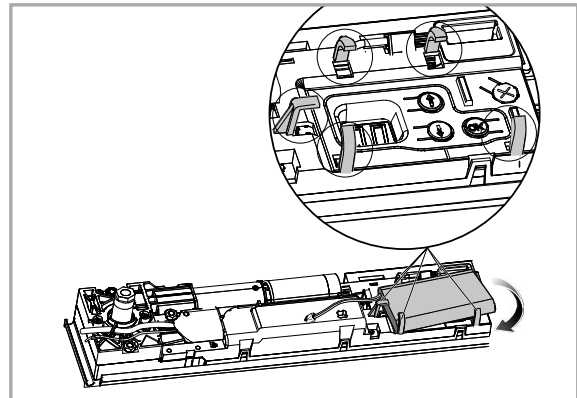
❷ Prima di smontare i carter, consultare il capitolo **3.7 Operazioni di manutenzione che richiedono lo smontaggio dei bracci**.

1) Inserire la batteria facendola ruotare all'interno dei 5 ganci di supporto previsti a tal fine sull'unità della scheda elettronica e verificare che non si sposti.



Attenzione

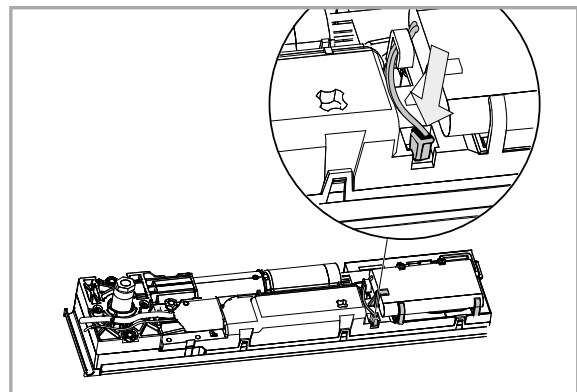
Verificare che la batteria sia ben salda.



2) Collegare la batteria alla scheda elettronica.

❶ *Affinché sia funzionante, la batteria di emergenza deve essere rilevata dal motore. Per questa operazione è necessario il collegamento all'alimentazione elettrica. Una batteria collegata in assenza di corrente elettrica non sarà funzionante. La batteria diventerà funzionante dopo almeno un ripristino della corrente.*

❷ *Al momento della sua installazione, la batteria può essere scarica e richiedere una carica che dovrà essere effettuata con il motore collegato all'alimentazione di rete. La fase di carica può durare fino a 24 ore.*



2.13.5. Segnalazione del movimento

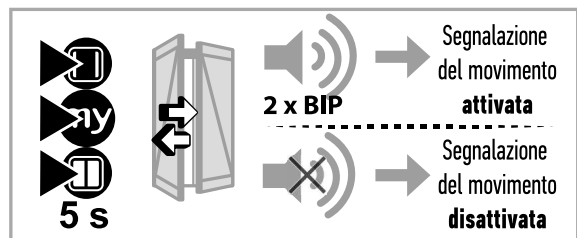
Precauzione



La motorizzazione è dotata di un cicalino per avvertire l'utente: attivare questa funzione per segnalare il movimento della persiana ed evitare il rischio di incidenti (es.: persiana al piano terra e presenza di bambini).

La procedura di attivazione o disattivazione del cicalino è la stessa.

- Premere contemporaneamente i tasti **Apri**, **my** e **Chiudi** e tenerli premuti per circa cinque secondi, fin quando il battente che si chiude sull'altro inizierà un movimento avanti e indietro:
 - se la motorizzazione emette due **BIP**, il cicalino è attivato.
 - se la motorizzazione non emette alcun **BIP**, il cicalino è disattivato.



3. UTILIZZO E MANUTENZIONE

Attenzione



- La motorizzazione non deve essere utilizzata in caso di vento forte.
- Per un utilizzo sicuro della motorizzazione, la finestra dotata di questo motore deve essere tenuta chiusa durante le manovre dei battenti.

Il limite di utilizzo della motorizzazione dipende dalla superficie di ogni battente. La tabella sotto riportata indica il limite di utilizzo coperto dalla garanzia in caso di vento.

I valori riportati sono elaborati partendo dal presupposto che i battenti rimangano in posizione sui cardini in caso di raffiche di vento.

Questi valori rappresentano dei valori massimi di vento corrispondenti a **raffiche** (e non a un vento medio) sui battenti della facciata esposta al vento.

Questi valori rappresentano la resistenza dell'uscita dall'asse del motore. A seconda della geometria di installazione dei battenti (principalmente misura X e L1), il braccio può fungere da fusibile a valori inferiori per proteggere l'uscita dall'asse del motore. Inoltre, il sistema di rilevamento degli ostacoli, che normalmente è calibrato per non oltrepassare i 150 N, si metterà in funzione con velocità di vento di gran lunga inferiori (sotto i 5 Km/h) e impedirà il movimento richiesto. In caso di eccessiva sensibilità dell'impianto agli effetti del vento, è possibile modificare la soglia di rilevamento della tensione di chiusura. Vedere "**C Regolazione della forza della motorizzazione**".

Per limitare al massimo l'effetto del vento sulla motorizzazione, Somfy raccomanda l'utilizzo di un sensore di vento nell'impianto.

* S (m ²) = H x L	da 0,2 a 0,9	1	1,1	1,2	1,3	1,4	1,5	1,6	1,7	1,8	1,9	2
** Vmax (Km/h)	85	83	79	76	73	70	68	66	64	62	60	59
** Vmax (m/s)	23,6	23,1	21,9	21,1	20,3	19,4	18,3	18,3	17,8	17,2	16,7	16,4

*H: altezza in metri del battente, L: larghezza in metri del battente, ** Vmax: velocità massima ammissibile del vento.

3.1. FUNZIONE APERTURA E CHIUSURA

- 1) Premere il tasto **Apri**: la persiana si apre fino ad arrestarsi automaticamente contro i fermi.
- 2) Premere il tasto **Chiudi**: la persiana si chiude completamente.

3.2. FUNZIONE STOP

La persiana è in movimento: premere il tasto **my**: la persiana si ferma automaticamente.

3.3. POSIZIONE PREFERITA (my)

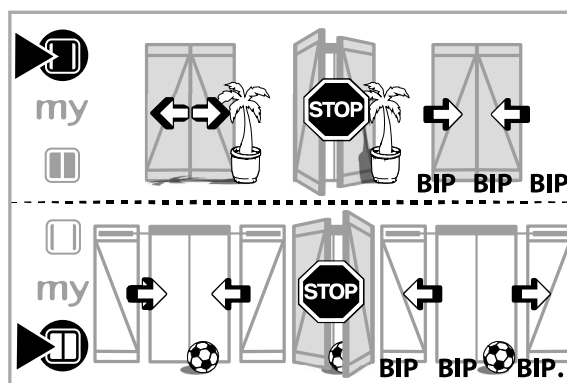
Quando la motorizzazione è ferma, premere brevemente il tasto **my**: la persiana si mette in movimento e si ferma nella "posizione preferita (my)".

3.4. RILEVAMENTO DEGLI OSTACOLI

Il rilevamento automatico degli ostacoli consente di proteggere la motorizzazione e di evitare incidenti:

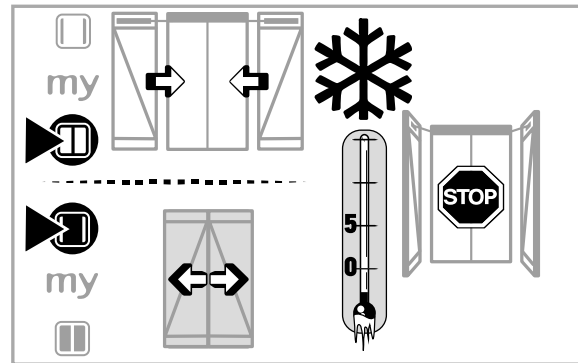
Se uno dei battenti della persiana incontra qualcosa che ne ostacola l'apertura o la chiusura, la persiana si ferma automaticamente e comincia a muoversi in senso contrario fino a raggiungere la chiusura o l'apertura completa. Durante questo movimento, la motorizzazione emette dei **BIP**.

- ❗ In caso di rilevamento di più ostacoli sui vari battenti dell'impianto, il motore entrerà in modalità di messa in sicurezza dell'impianto e potrà portare un battente in posizione aperta e l'altro in posizione chiusa. Per uscire da questa modalità, rimuovere l'ostacolo e lanciare un comando di apertura. Questo scenario potrebbe verificarsi, ad esempio, in presenza di vento. In questo caso, aspettare che il vento sia diminuito prima di lanciare il comando di apertura.



3.5. PROTEZIONE ANTI-GHIACCIO

La protezione anti-ghiaccio funziona come il rilevamento degli ostacoli: se la motorizzazione rileva una resistenza, si ferma automaticamente.



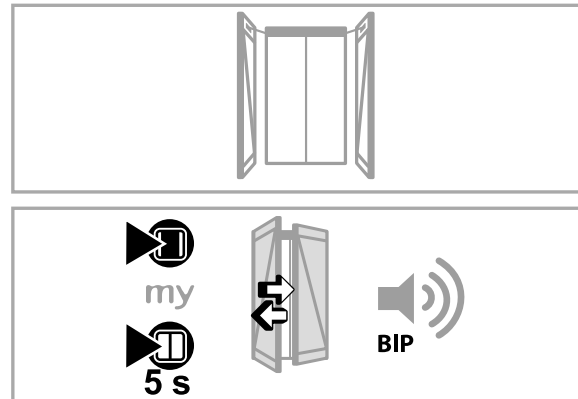
3.6. SUGGERIMENTI, CONSIGLI E MODIFICA DELLE IMPOSTAZIONI

3.6.1. Impostazioni possibili

- ① Per ciascuno dei passaggi descritti nel presente capitolo, la motorizzazione tornerà al suo stato iniziale in caso di assenza di manipolazione nei due minuti successivi all'ultima azione o di interruzione della corrente. Tuttavia, le impostazioni non andranno perse.
- ① Per modificare le impostazioni descritte in questo capitolo, sarà obbligatoriamente richiesto un nuovo auto-apprendimento al termine della modifica dell'impostazione effettuata.
- ① Vedere dapprima il capitolo **3.6.1.1 Accesso alla modalità di modifica delle impostazioni** per poter definire le impostazioni descritte in questo capitolo.

3.6.1.1. Accesso alla modalità di modifica delle impostazioni

- 1) Portare i battenti in posizione semiaperta.
- 2) Premere contemporaneamente i tasti **Apri** e **Chiudi** tenendoli premuti per cinque secondi fin quando la persiana inizia un movimento avanti e indietro e fino a udire un **BIP**.
 - Se il battente che si chiude sull'altro è corretto, ma il senso di rotazione della motorizzazione non è quello giusto, passare al capitolo **3.6.1.3 Inversione del senso di rotazione**.
 - Se il senso di rotazione è corretto ma il battente che si chiude sull'altro non è il battente prioritario, passare al capitolo **3.6.1.2 Inversione di priorità dei battenti**. In caso contrario, vedere il capitolo **3.6.1.5 Auto-apprendimento**.
 - Se la forza del motore è insufficiente o eccessiva, passare al capitolo **3.6.1.4 Nuova regolazione della forza della motorizzazione**. In caso contrario, vedere il capitolo **3.6.1.5 Auto-apprendimento**.

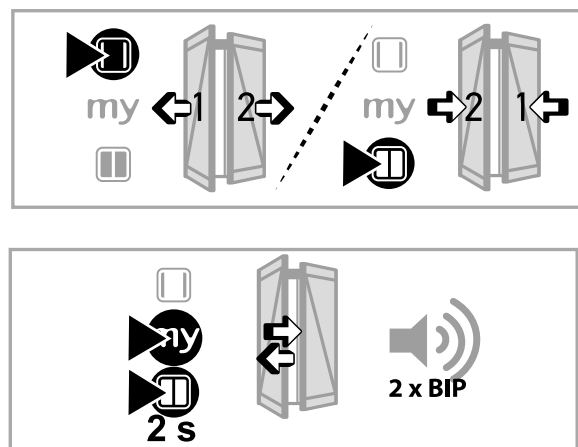


3.6.1.2. Inversione di priorità dei battenti

Attenzione
 Questa fase è necessaria se la priorità dei battenti è invertita.

- 1) Verificare che la priorità dei battenti sia corretta.
- 2) Se il battente che si chiude sull'altro non è corretto, premere contemporaneamente i tasti **my** e **Chiudi** e tenerli premuti per due secondi, fino a udire due **BIP** e fin quando il battente che si chiude sull'altro effettua un movimento avanti e indietro.

Se il battente che si chiude sull'altro è corretto, ma il senso di rotazione della motorizzazione non è quello giusto, passare al capitolo **3.6.1.3 Inversione del senso di rotazione**. In caso contrario, vedere il capitolo **3.6.1.5 Auto-apprendimento**.



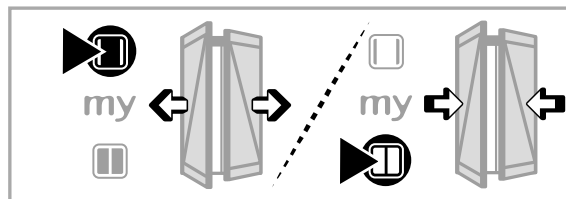
3.6.1.3. Inversione del senso di rotazione



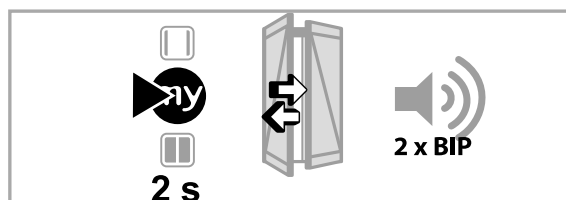
Attenzione

- Questa fase è necessaria se il senso di rotazione della motorizzazione non corrisponde alle selezioni effettuate con i tasti del punto di comando.

1) Verificare se il senso di rotazione è corretto.



2) Se il senso di rotazione non è corretto, premere il tasto **my** e tenerlo premuto per due secondi, fino a quando la persiana effettua un movimento avanti e indietro e fino a udire due **BIP**.



Se il senso di rotazione è corretto ma l'ordine di priorità dei battenti non è quello giusto, passare al capitolo **3.6.1.2 Inversione di priorità dei battenti**. In caso contrario, vedere il capitolo **3.6.1.5 Auto-apprendimento**.

3.6.1.4. Nuova regolazione della forza della motorizzazione



Precauzione

Per una persiana con battenti di dimensioni inferiori a 500 mm, è vietato applicare il livello massimo di coppia di serraggio (livello 4) al fine di garantire la sicurezza degli utenti.

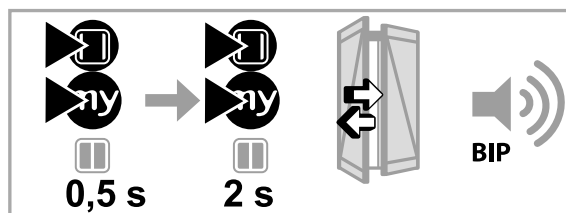
Valori raccomandati per tipo di persiana:

TIPO DI PERSIANA	PVC	Alluminio	Legno	Resina
Livello max.	1	2	3	4

La motorizzazione è impostata su un livello corrispondente al materiale della persiana specificato. Questo livello di tensione può essere modificato in base ai vincoli di installazione o ambientali (esempio: il vento, le dimensioni dei battenti, ecc.) per migliorare le prestazioni dell'impianto. Per modificare questa impostazione, seguire i seguenti passaggi:

1) Portare i battenti in posizione semiaperta.

2) Premere contemporaneamente e brevemente i tasti **Apri** e **my** del punto di comando io, quindi premere subito e contemporaneamente i tasti **Apri** e **my** del punto di comando io fin quando inizia il movimento avanti e indietro del battente prioritario. La motorizzazione emette un BIP: la motorizzazione è in modalità programmazione per trenta secondi.



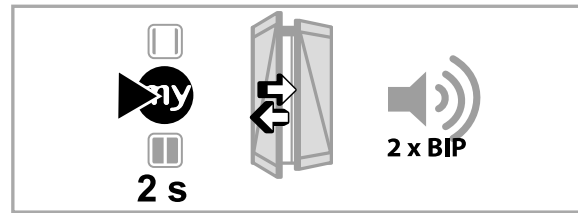
3) Regolare la tensione di chiusura utilizzando i tasti **Apri** o **Chiudi**.

- Per aumentare la tensione di chiusura, premere il tasto **Apri**.
- Per diminuire la tensione di chiusura, premere il tasto **Chiudi**.

1 x bip bip	Livello 1 (min)	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP ...
2 x bip bip	Livello 2	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP []...
3 x bip bip	Livello 3	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP...
4 x bip bip	Livello 4 (max)	BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP [] BIP-BIP []...

- 4) Premere il tasto **my** fin quando il battente prioritario compie un movimento avanti e indietro: la nuova tensione di chiusura viene registrata e la motorizzazione emette due **BIP**.

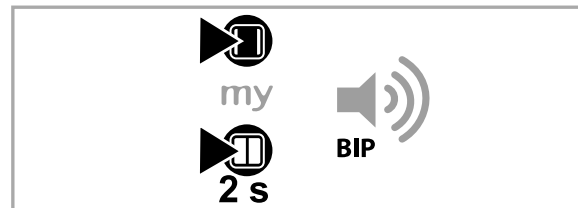
Tutte le impostazioni iniziali sono ora caricate nel motore, passare al capitolo **"3.6.1.5 Auto-apprendimento"**.



3.6.1.5. Auto-apprendimento

- ❶ Il ciclo di apprendimento permette di configurare la motorizzazione in base al luogo nel quale viene installata.
- ❷ In questa fase ogni battente effettuerà, secondo l'ordine di priorità, dei movimenti di apertura e di chiusura, in modo non sincronizzato, per trovare la configurazione migliore corrispondente all'installazione.

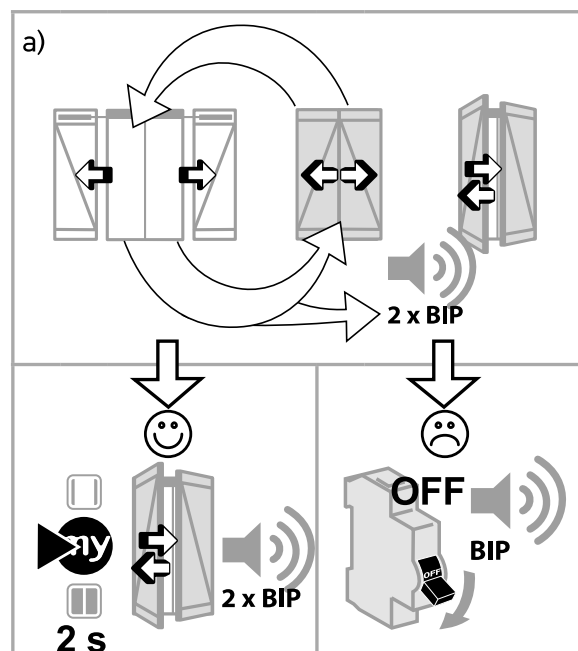
Premere contemporaneamente i tasti **Apri** e **Chiudi** per due secondi fino a udire un **BIP** per lanciare l'auto-apprendimento.



- a) Al termine del ciclo di apprendimento, se la motorizzazione ha determinato che la corsa del battente è coerente, emetterà due **BIP** e il battente che si chiude sull'altro effettuerà un breve movimento avanti e indietro.

A seconda del punto di vista dell'utente:

- se le fasi dell'auto-apprendimento si sono svolte correttamente (senza ostacoli, o senza arresto inatteso), confermare l'auto-apprendimento tenendo premuto il tasto **my** per due secondi; il motore emetterà due **BIP** ed effettuerà un breve movimento avanti e indietro.
- se le fasi dell'auto-apprendimento non si sono svolte correttamente, ad esempio a causa di un arresto inatteso, interrompere l'alimentazione di rete in modo che la motorizzazione esca dalla modalità di auto-apprendimento. Le impostazioni non verranno salvate.



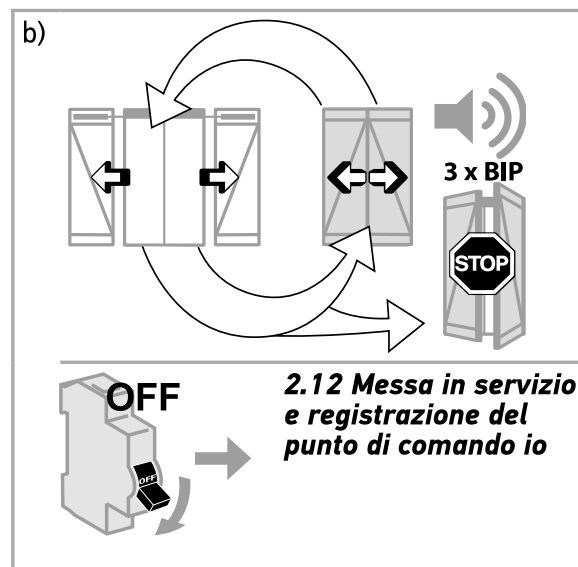
- b) Durante l'auto-apprendimento, se la motorizzazione ha rilevato una corsa non coerente, la motorizzazione stessa si bloccherà.

Attenzione



Quando la motorizzazione è "bloccata", per poter rilanciare l'auto-apprendimento è assolutamente necessario interrompere l'alimentazione di rete e ricominciare la procedura di messa in servizio.

- ❶ Se durante l'auto-apprendimento la coppia di serraggio della motorizzazione non è adatta all'installazione, passare al capitolo **"C Regolazione della forza della motorizzazione"**.



3.6.2. Domande sulla motorizzazione?

Osservazioni	Cause	Soluzioni
La motorizzazione emette dei "BIP" durante il movimento.	Se è installata una batteria di emergenza, i BIP indicano che l'alimentazione di rete è stata interrotta.	Verificare che l'alimentazione di rete sia collegata.
	Il cicalino si attiva ad ogni movimento.	Disattivare il cicalino. Vedere il capitolo "2.13.5 Segnalazione del movimento" .
	Il motore ha rilevato una sovraccoppia dovuta a un ostacolo sulla corsa del battente e compie una manovra di rimozione dell'ostacolo segnalata da alcuni BIP .	Al termine di tale manovra, la motorizzazione tornerà normalmente in funzione.
Il punto di comando non funziona.	La batteria del punto di comando è esaurita.	Sostituire la batteria del punto di comando. Si raccomanda di riciclare le batterie esaurite.
	La motorizzazione non è dotata di batteria di emergenza e manca l'alimentazione a 230 V.	Ripristinare l'alimentazione e aggiungere la batteria di emergenza (opzionale). Se il problema si verifica troppo spesso, è opportuno aggiungere una batteria di emergenza.
	Il punto di comando non è programmato.	Vedere il capitolo "2.12 Messa in servizio e registrazione del punto di comando io" .
	La motorizzazione non è alimentata sulla rete e ha una batteria di emergenza scarica, non collegata alla motorizzazione o difettosa.	Verificare la presenza della rete, il collegamento della batteria e il suo livello di carica. ❗ <i>Affinché sia funzionante, la batteria di emergenza deve essere rilevata dal motore. Per questa operazione è necessario il collegamento all'alimentazione elettrica. Una batteria collegata in assenza di corrente elettrica non sarà funzionante. La batteria diventerà funzionante dopo almeno un ripristino della corrente.</i>
	Il punto di comando è OFF.	Impostare il punto di comando su ON.
La persiana sbatte quando arriva a finecorsa.	Dietro la persiana non sono presenti i fermi.	Posizionare gli appositi fermi previsti a tal fine.
Il battente ondeggia a causa della forza del braccio.	La tensione di chiusura è troppo elevata.	Regolare la tensione di chiusura. Vedere il capitolo "3.6.1.4 Nuova regolazione della forza della motorizzazione" .
	Il fermo modificabile non è posizionato correttamente.	Riposizionare correttamente il fermo modificabile. Vedere il capitolo "2.7.1 Installazione dei fermi H" .
La persiana comincia ad aprirsi, ma si ferma subito.	Il battente prioritario è quello sbagliato.	Invertire la priorità dei battenti.
	Il sistema a spagnoletta impedisce l'apertura.	Sbloccare il sistema a spagnoletta.
	La persiana presenta una bandella o cardine con troppo gioco.	Installare un distanziatore per ridurre il troppo gioco tra la persiana e la bandella.
Il battente che si chiude sull'altro si trova sotto il secondo battente.	Il battente prioritario è quello sbagliato.	Invertire la priorità dei battenti. Vedere il capitolo "3.6.1 Impostazioni possibili" .
	Il senso di rotazione è invertito.	Invertire il senso di rotazione. Vedere il capitolo "3.6.1 Impostazioni possibili" .
La persiana si chiude su un ordine di apertura e viceversa.	La configurazione è errata.	Passare alla modifica delle regolazioni. Vedere il capitolo "3.6.1 Impostazioni possibili" .

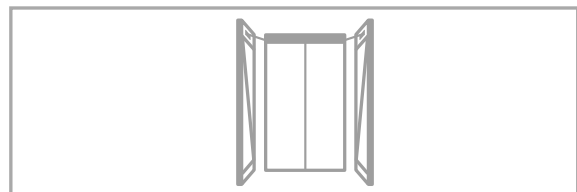
Osservazioni	Cause	Soluzioni
I battenti si incrociano.	La configurazione è errata.	Passare alla modifica delle regolazioni. Vedere il capitolo "3.6.1 Impostazioni possibili" .
La persiana cigola.	I rulli non scorrono più correttamente nelle aste di guida.	Lubrificare leggermente l'interno delle aste di guida e verificarne il perfetto allineamento.
La motorizzazione emette un BIP e si ferma a metà corsa.	Il movimento libero della persiana è frenato (ostacolo, punto di rigidità, scorrimento del rullo nell'asta di guida, ecc.).	Verificare che la persiana sia libera di muoversi.
Un battente è chiuso e l'altro è aperto.	Si è verificata una successione di rilevamento di tensione sui diversi battenti e la motorizzazione si è messa in posizione di sicurezza per la motorizzazione e il battente.	Lanciare un ordine di apertura. Non sarà accettato alcun altro ordine fino a quando la persiana tornerà nella posizione completamente aperta.

3.6.3. Ripristino della configurazione preimpostata

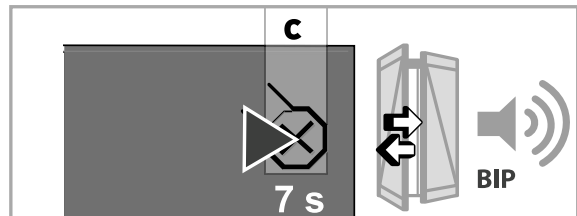
- ① *Il ripristino della modalità preimpostata annulla la modifica del battente che si chiude sull'altro (prioritario), la modifica del senso di rotazione, la modifica del livello della forza di chiusura, tutti i punti di comando, tutti i sensori, la posizione preferita e disattiva il cicalino.*
- ① *I finecorsa vengono cancellati.*
- ① *Le suddette impostazioni vengono resettate al valore predefinito da Somfy al momento della fabbricazione del motore.*

3.6.3.1. A partire dalla motorizzazione

- 1) Portare i battenti in posizione semiaperta.



- 2) Per tornare alle impostazioni di fabbrica di Somfy (modalità preimpostata), tenere premuto per sette secondi il tasto **X (c)** del tastierino della motorizzazione fin quando il battente che si chiude sull'altro non effettua un movimento avanti e indietro accompagnato da un **BIP**. Il ripristino della configurazione preimpostata è effettivo al termine del movimento di apertura e chiusura.



3.6.3.2. A partire da un punto di comando



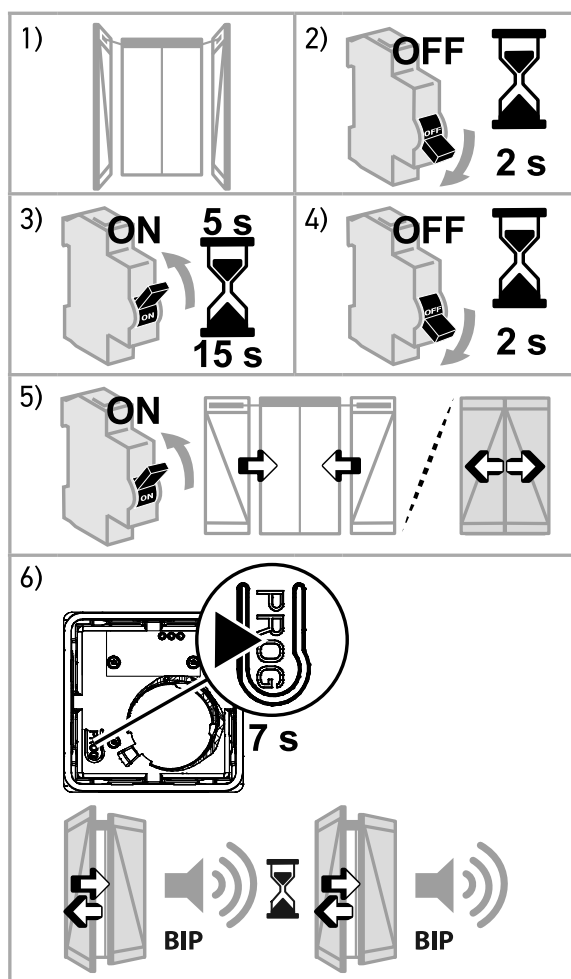
Attenzione

Eseguire la doppia interruzione di corrente soltanto per il prodotto motorizzato da resettare.

- ① *Per ciascuno dei punti descritti in questo capitolo, la motorizzazione emetterà una serie di **BIP** in caso di:*
 - *manca di manipolazione nei dieci minuti successivi alla prima azione,*
 - *o interruzione dell'alimentazione di rete.*

- 1) Portare i battenti in posizione semiaperta.
- 2) Interrompere l'alimentazione di rete per due secondi.
- 3) Ripristinare l'alimentazione di rete lasciando trascorrere da cinque a quindici secondi.
- 4) Interrompere l'alimentazione di rete per due secondi.
- 5) Ripristinare l'alimentazione di rete: il battente che si chiude sull'altro effettua un movimento avanti e indietro.
- 6) Tenere premuto per sette secondi il tasto **PROG** del punto di comando: la motorizzazione verrà resettata in base alle impostazioni di fabbrica di Somfy (modalità preimpostata).
 - Il battente che si chiude sull'altro effettua un movimento avanti e indietro accompagnato da un **BIP** a distanza di un secondo, poi compie un secondo movimento avanti e indietro accompagnato da un **BIP** a distanza di sette secondi.

Il ripristino della configurazione preimpostata diventa effettivo al termine del secondo ciclo di apertura e chiusura.



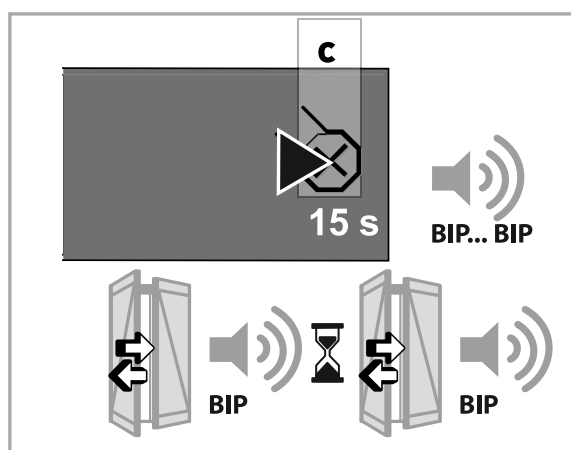
3.6.4. Ripristino della configurazione di fabbrica (motorizzazione senza impostazioni)

- ❶ Il ripristino della configurazione di fabbrica cancella tutte le impostazioni della motorizzazione.
- ❶ Il ripristino della configurazione di fabbrica non può essere effettuato dal punto di comando. Per tornare alla configurazione di fabbrica, è necessario accedere al tastierino della motorizzazione.

Per tornare alla configurazione di fabbrica, tenere premuto per quindici secondi il tasto **Croce (c)** del tastierino della motorizzazione fino alla seconda serie di **BIP**.

Il battente che si chiude sull'altro effettua un movimento avanti e indietro accompagnato da un **BIP** a distanza di sette secondi, poi compie un secondo movimento avanti e indietro accompagnato da un **BIP** dopo quindici secondi.

Il ripristino della configurazione di fabbrica diventa effettivo al termine del secondo ciclo di apertura e chiusura.



3.6.5. Sostituzione di un punto di comando perso o rotto



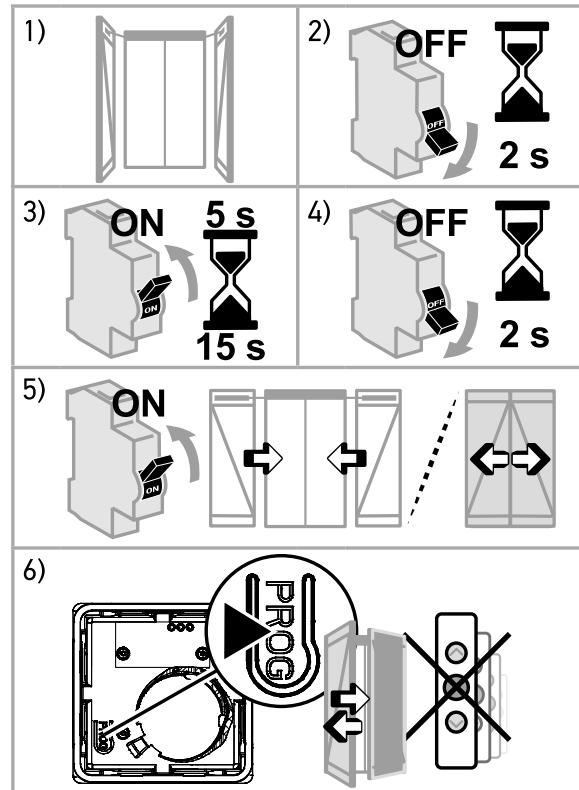
Attenzione

Eseguire la doppia interruzione di corrente soltanto per il prodotto motorizzato da resettare.

❶ Questa procedura elimina tutti i punti di comando locali, ma mantiene le impostazioni dei sensori, dei finecorsa e la posizione preferita.

- 1) Portare i battenti in posizione semiaperta.
- 2) Interrompere l'alimentazione di rete per due secondi.
- 3) Ripristinare l'alimentazione di rete lasciando trascorrere da cinque a quindici secondi.
- 4) Interrompere l'alimentazione di rete per due secondi.
- 5) Ripristinare l'alimentazione di rete: la persiana compie un breve movimento avanti e indietro.
- 6) Premere il pulsante **PROG** del nuovo punto di comando fino a quando la persiana compie un movimento avanti e indietro: il nuovo punto di comando viene registrato e tutti gli altri punti di comando vengono eliminati.

❷ Per sostituire i telecomandi e i sensori, consultare il capitolo "3.6.4 Ripristino della configurazione di fabbrica (motorizzazione senza impostazioni)".



3.7. OPERAZIONI DI MANUTENZIONE CHE RICHIEDONO LO SMONTAGGIO DEI BRACCI



Precauzione

- Interrompere l'alimentazione del prodotto prima di manipolarlo.

❶ Qualora un intervento sulla motorizzazione rendesse necessario smontare i bracci e questi non venissero rimontati nella stessa posizione, rilanciare un auto-apprendimento al termine dell'operazione. Per evitare questo passaggio, è consigliabile effettuare una piccola incisione tra il braccio e l'asse motore prima dello smontaggio (sull'esagono dell'asse e del braccio).

❷ Durante la fase di rimontaggio della vite M10 che fissa il braccio sull'asse motore, aggiungere qualche goccia di FRENAFILETTI per garantire il corretto montaggio del braccio. Stringere la vite M10 sull'asse motore con una coppia compresa tra 35 e 40 Nm.

4. DATI TECNICI

Ingombro	l = 110 mm - H = 60 mm
Frequenza radio	868-870 MHz io homecontrol® triband bidirezionale
Frequenza radio e potenza massima utilizzata	868.000 MHz - 868.600 MHz e.r.p. < 25 mW 868.700 MHz - 869.200 MHz e.r.p. < 25 mW 869.700 MHz - 870.000 MHz e.r.p. < 25 mW
Alimentazione	230 V ~ 50 Hz
Temperatura di esercizio	Da -20°C / a +60°C
Livello di sicurezza	Classe II
Grado di protezione	IP 24
Numero massimo di punti di comando io (1 way) associabili	9
Numero massimo di sensori io associabili	3
Consumo in stand-by	< 0,5 W
Coppia nominale	4 Nm
Coppia di picco	50 Nm
Potenza massima assorbita alla coppia di picco	50 W



Le batterie o gli accumulatori devono essere separati dagli altri tipi di rifiuti e riciclati tramite l'apposito centro di raccolta.



L'ambiente ci sta a cuore. Non smaltire il dispositivo insieme ai normali rifiuti domestici. Portarlo in un centro di raccolta abilitato al riciclaggio.



Con la presente, SOMFY ACTIVITIES SA, F-74300 CLUSES dichiara, in qualità di produttore, che la motorizzazione descritta nelle suddette istruzioni, indicata per essere alimentata a 230 V~50 Hz ed essere utilizzata come ivi specificato, è conforme ai requisiti essenziali previsti dalle Direttive Europee applicabili e, in particolare, dalla Direttiva Macchine **2006/42/CE** e dalla Direttiva Radio **2014/53/EU**.

Il testo completo della dichiarazione di conformità alle normative UE è disponibile sul sito www.somfy.com/ce.

Antoine Crézé, responsable delle omologazioni, in nome e per conto del Direttore dell'Attività, Cluses, 08/2019.

SOMFY ACTIVITES SA

50 avenue du Nouveau Monde
F-74300 Cluses

www.somfy.com

somfy®

5147368A



Images not contractually binding

SOMFY ACTIVITES SA, Société Anonyme, capital 35.000.000 Euros, RCS Annecy, 303.970.230 - 08/2019